

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В. И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ
по практической работе №3
по дисциплине «Вычислительная математика»
Тема: Изучение методов аппроксимации значения нелинейной
функции

Студент гр. 0304

Преподаватель

Крицын Д. Р.

Попова Е. В.

Санкт-Петербург

2021

Цель работы. Формирование практических навыков нахождения корней алгебраических и трансцендентных уравнений методами бисекции и хорд.

Основные теоретические положения.

Метод бисекции. Если найден отрезок $[a, b]$, такой, что $f(a)f(b) < 0$, $a_n = \xi$, $b_n = b_{n-1}$, если $f(\xi)f(a_{n-1}) > 0$, Если требуется найти корень с точностью ε , то деление пополам продолжается до тех пор, пока длина отрезка не станет меньше 2ε . Тогда координата середины отрезка есть значение корня с требуемой точностью ε . Метод бисекции является простым и надежным методом поиска простого корня уравнения $f(x)=0$ (простым называется корень $x=c$ дифференцируемой функции $f(x)$, если $f(c)=0$ и $f'(c)\neq 0$). Этот метод сходится для любых непрерывных функций $f(x)$, в том числе недифференцируемых. Скорость его сходимости невысока. Для достижения точности ε необходимо совершить $N \approx \log_2((b-a)/\varepsilon)$ итераций. Это означает, что для получения каждых трех верных десятичных знаков необходимо совершить около 10 итераций.

Постановка задачи. Используя программы-функции *bisect* и *_round*, найти корень уравнения методом бисекции с заданной точностью ε , исследовать зависимость числа итераций от точности ε при изменении ε от 0.1 до 0.000001, исследовать обусловленность метода (чувствительность к ошибкам в исходных данных).

1. Графически или аналитически отделить корень уравнения $f(x)=0$, т.е. найти отрезки $[a,b]$, на которых функция удовлетворяет условиям теоремы Больцано-Коши ($f(a)f(b) < 0$).

2. Составить подпрограмму вычисления функции $f(x)$.

3. Составить головную программу, содержащую обращение к подпрограмме *f*, *bisect*, *_round* и индикацию результатов.

4. Провести вычисления по программе. Построить график зависимости числа итераций от ε , сопоставить его с графиком по формуле выше.

5. Исследовать чувствительность метода к ошибкам в исходных данных. Ошибки в исходных данных моделировать с использованием подпрограммы `_round`, округляющей значения функции с заданной точностью Δ .

Метод хорд. Пусть найден отрезок $[a, b]$, на котором функция меняет знак. Для определенности положим $f(a) > 0$, $f(b) < 0$. В методе хорд процесс итераций состоит в том, что в качестве приближений к корню уравнения $f(x)=0$ принимаются значения c_0, c_1, \dots точек пересечения хорды с осью абсцисс. Сначала находится уравнение хорды АВ: $\frac{y-f(a)}{f(b)-f(a)} = \frac{x-a}{b-a}$. Для точки пересечения ее с осью абсцисс ($x = c_0, y = 0$) получается уравнение:

$$c_0 = a - \frac{b-a}{f(b)-f(a)} f(a).$$

Далее сравниваются знаки величин $f(a)$ и $f(c_0)$ и для рассматриваемого случая оказывается, что корень находится в интервале (a, c_0) , так как $f(a)f(c_0) < 0$. Отрезок $[c_0, b]$ отбрасывается. Следующая итерация состоит в определении нового приближения c_1 как точки пересечения хорды АВ₁ с осью абсцисс и т. д. Итерационный процесс продолжается до тех пор, пока значение $f(c_n)$ не станет по модулю меньше заданного числа ε . Алгоритмы методов бисекции и хорд похожи, однако метод хорд в ряде случаев дает более быструю сходимость итерационного процесса, причем успех его применения, как и метода бисекции, гарантирован.

Постановка задачи. Используя функции `chord` и `_round`, найти корень уравнения $f(x) = 0$ заданной точностью ε методом хорд, исследовать скорость сходимости и обусловленность метода. Порядок выполнения работы:

1. Графически или аналитически отделить корень уравнения $f(x)=0$, т. е. найти отрезки $[a, b]$, на которых функция $f(x)$ удовлетворяет условиям применимости метода.

2. Составить подпрограмму-функцию вычисления функции $f(x)$, предусмотрев округление значений функции с заданной точностью Δ с использованием программы `_round`.

3. Составить главную программу, вычисляющую корень уравнения $f(x)=0$ и содержащую обращение к подпрограммам f , $chord$, $round$ и индикацию результатов.

4. Провести вычисления по программе. Теоретически и экспериментально исследовать скорость сходимости и обусловленность метода хорд.

Выполнение работы.

$$f(x) = \frac{\text{ctg}(2x) + e^{x^2}}{(-x)^2}$$

1. Локализуем корень $f(x)$ графическим методом.

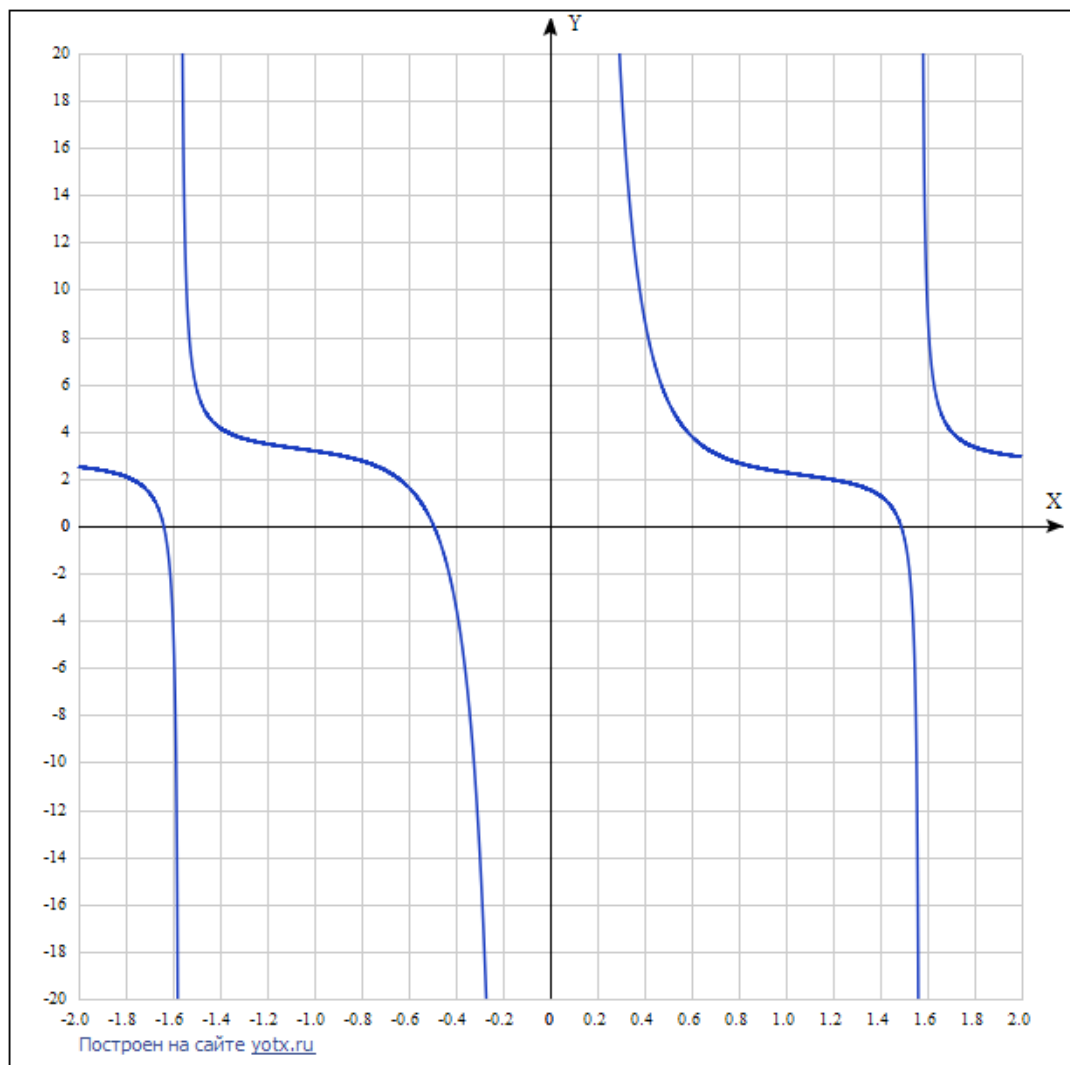


Рисунок 1 - график $f(x)$

$$\begin{aligned}
 f'(x) &= (\operatorname{ctg}(2x) + ex^2)'(-x)^{-2} + (\operatorname{ctg}(2x) + ex^2) \cdot ((-x)^{-2})' = \\
 &= \left(\frac{-2}{\sin^2(2x)} + 2ex \right) x^{-2} + (\operatorname{ctg}(2x) + ex^2)(-2x^{-3}) = \\
 &= \frac{-\frac{2x}{\sin^2(2x)} + 2ex^2 - 2\operatorname{ctg}(2x) - 2ex^2}{x^3}.
 \end{aligned}$$

Один из корней уравнения x_0 лежит в промежутке $[-1; 0.3]$.

Будем использовать данный промежуток при дальнейших вычислениях, если не будет указано обратное.

2. Произведём аппроксимацию корня функции при помощи алгоритма бисекции, $0.000001 \leq \Delta \leq 0.1$, $\varepsilon = 0.001$. Результаты работы программы приведены на рис. 1.

```

2. bisect, 0.000001 <= Δ <= 0.1, ε = 0.001, [-1;-0.3]
ε      |Δ      |x0      |NΔ      |NΔmax    |Обусловленность задачи |Кол-во итераций
0.001000 |0.000010 | -0.492780 |0.043613 |100.000000 |Хорошая |9
0.001000 |0.000100 | -0.492900 |0.043658 |10.000000 |Хорошая |9
0.001000 |0.001000 | -0.494000 |0.044068 |1.000000 |Хорошая |9
0.001000 |0.010000 | -0.500000 |0.046357 |0.100000 |Хорошая |9
0.001000 |0.100000 | -0.600000 |0.100049 |0.010000 |Плохая |9
  
```

Рисунок 1 — результат работы программы для алгоритма бисекции, $0.000001 < \Delta < 0.1$

Видно, что меньшему значению Δ соответствует большее значение максимальной абсолютной обусловленности $\nu_{\Delta \max}$, и при $\Delta \geq 0.1$ задача вычисления корня функции считается хорошо обусловленной.

3. Произведём аппроксимацию корня функции при помощи алгоритма бисекции, $0.000001 \leq \varepsilon \leq 0.1$, $\Delta = 0.0001$. Результаты работы программы приведены на рис. 2.

```

3. bisect, 0.000001 <= ε <= 0.1, Δ = 0.0001, [-1;-0.3]
ε      |Δ      |x0      |NΔ      |NΔmax    |Обусловленность задачи |Кол-во итераций
0.000001 |0.000100 | -0.493300 |0.043807 |0.010000 |Плохая |19
0.000010 |0.000100 | -0.493400 |0.043844 |0.100000 |Хорошая |16
0.000100 |0.000100 | -0.493400 |0.043844 |1.000000 |Хорошая |12
0.001000 |0.000100 | -0.492900 |0.043658 |10.000000 |Хорошая |9
0.010000 |0.000100 | -0.486000 |0.041154 |100.000000 |Хорошая |6
0.100000 |0.000100 | -0.475100 |0.037427 |1000.000000 |Хорошая |2
  
```

Рисунок 2 — результат работы программы для алгоритма бисекции, $0.000001 < \varepsilon < 0.1$

Видно, что большему значению параметра ε соответствует большее количество итераций. График зависимости количества итераций N от ε приведён на рис. 3.

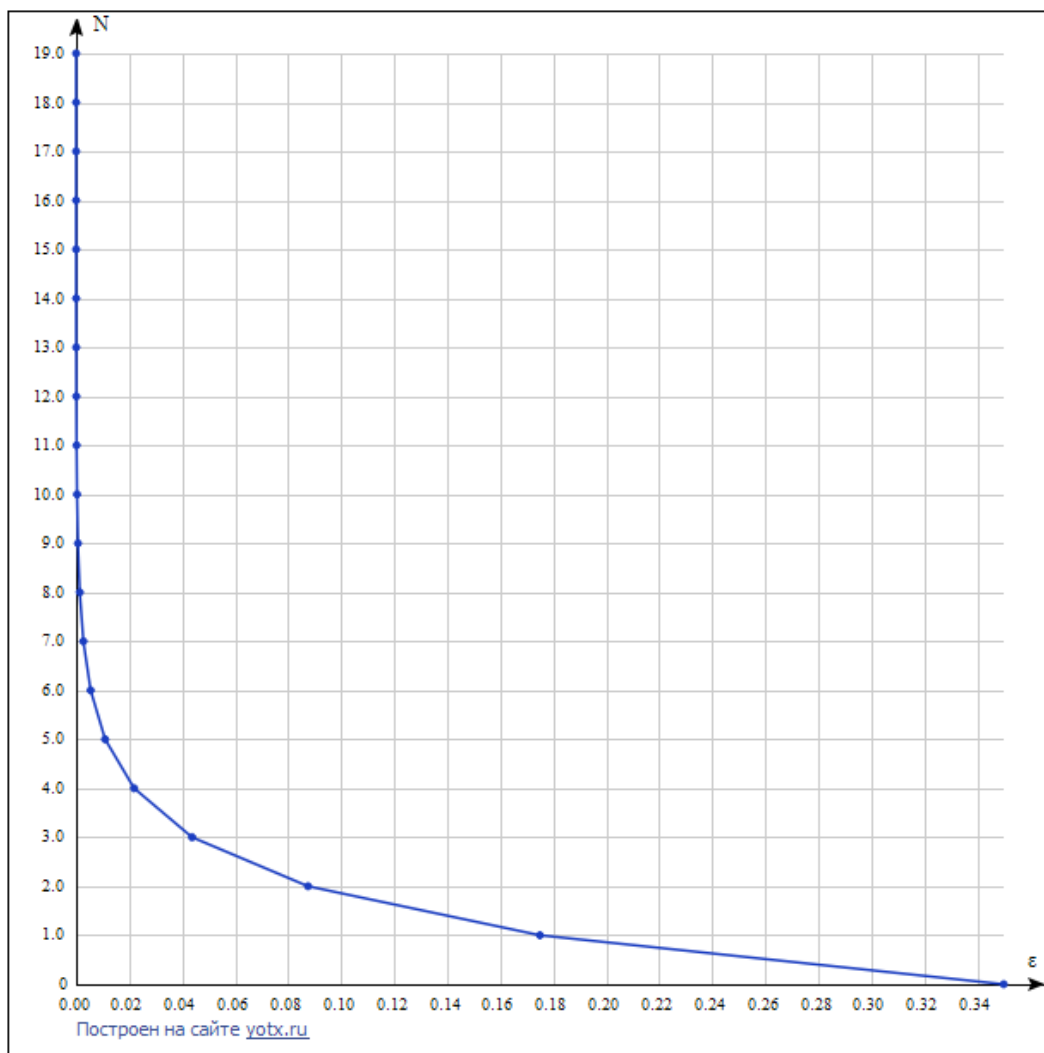


Рисунок 3 — график зависимости количества итераций N от ε для алгоритма бисекции

На данном графике видима зависимость $N \sim \log\left(\frac{1}{\varepsilon}\right)$. Это обусловлено тем, что алгоритм бисекции имеет логарифмическую сложность (каждый шаг алгоритма промежуток делится напополам), а с увеличением ε возрастает минимальный диапазон, на котором алгоритм завершает свою работу, и таким образом происходит меньше итераций.

4. Произведём аппроксимацию корня функции при помощи алгоритма бисекции, $\varepsilon = 0.001$, $\Delta = 0.0001$, на промежутке $[m, n]$, $-1.4 \leq m \leq -1$, $-0.45 \leq n \leq -0.3$. Результаты работы программы приведены на рис. 4.

4. bisect, $\varepsilon = 0.001$, $\Delta = 0.001$, $[m; n]$, $-1.4 \leq m \leq -1$, $-0.45 \leq n \leq -0.3$

left	right	ε	Δ	x_0	Кол-во итераций
-1.000000	-0.450000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.040000	-0.435000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.080000	-0.420000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.120000	-0.405000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.160000	-0.390000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.200000	-0.375000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.240000	-0.360000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.280000	-0.345000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.320000	-0.330000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.360000	-0.315000	0.000001	0.000100	-0.493300	19
-1.400000	-0.300000	0.000001	0.000100	-0.493300	20

Рисунок 4 — результат работы программы для $[m, n]$, $-1.4 \leq m \leq -1$, $-0.45 \leq n \leq -0.3$

По полученным данным видно, что точность вычисленного значения корня функции x_0 не зависит от отрезка локализации, но его длины и границ зависит количество итераций. Чем меньше длина отрезка локализации, тем в целом быстрее работает алгоритм бисекции.

5. Произведём аппроксимацию корня функции при помощи алгоритма хорд, $0.000001 \leq \Delta \leq 0.1$, $\varepsilon = 0.001$. Результаты работы программы приведены на рис. 5.

5. chord, $0.000001 \leq \Delta \leq 0.1$, $\varepsilon = 0.001$, $[-1; -0.3]$						
ε	Δ	x_0	$N\Delta$	$N\Delta_{\max}$	Обусловленность задачи	Кол-во итераций
0.001000	0.000010	-0.493300	0.043807	100.000000	Хорошая	25
0.001000	0.000100	-0.493400	0.043844	10.000000	Хорошая	25
0.001000	0.001000	-0.494000	0.044068	1.000000	Хорошая	25
0.001000	0.010000	-0.500000	0.046357	0.100000	Хорошая	25
0.001000	0.100000	-0.600000	0.100049	0.010000	Плохая	25

Рисунок 5 — результат работы программы для алгоритма хорд, $0.000001 < \Delta < 0.1$

Видно, что с убыванием значения параметра Δ значение максимальной абсолютной обусловленности $v_{\Delta_{\max}}$ возрастает, и при $\Delta \leq 0.01$ задача считается хорошо обусловленной.

6. Произведём аппроксимацию корня функции при помощи алгоритма хорд, $0.000001 \leq \varepsilon \leq 0.1$, $\Delta = 0.0001$. Результаты работы программы приведены на рис. 6.

6. chord, $0.000001 \leq \varepsilon \leq 0.1$, $\Delta = 0.0001$, $[-1; -0.3]$						
ε	Δ	x_0	$N\Delta$	$N\Delta_{\max}$	Обусловленность задачи	Кол-во итераций
0.000001	0.000100	-0.493300	0.043807	0.010000	Плохая	43
0.000010	0.000100	-0.493300	0.043807	0.100000	Хорошая	37
0.000100	0.000100	-0.493400	0.043844	1.000000	Хорошая	31
0.001000	0.000100	-0.493400	0.043844	10.000000	Хорошая	25
0.010000	0.000100	-0.493800	0.043993	100.000000	Хорошая	19
0.100000	0.000100	-0.496400	0.044973	1000.000000	Хорошая	14

Рисунок 6 — результат работы программы для алгоритма хорд, $0.000001 < \varepsilon < 0.1$

По результатам работы программы можно сделать вывод, что при возрастании параметра ε возрастает количество итераций N . График зависимости количества итераций N от ε приведён на рис. 7.

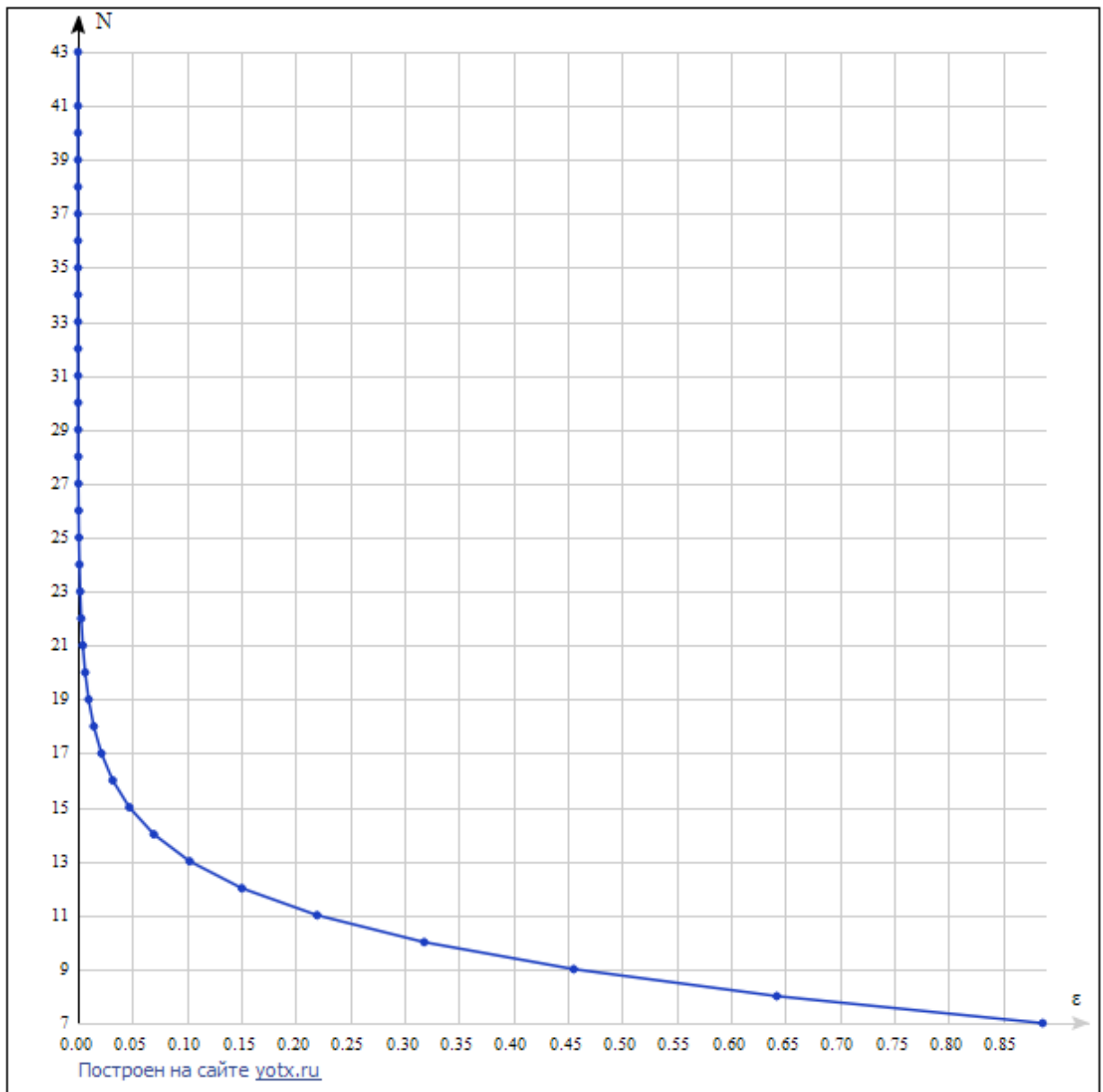


Рисунок 7 — график зависимости количества итераций N от ε для алгоритма хорд

На данном графике видима зависимость $N \sim \log\left(\frac{1}{\varepsilon}\right)$. Данная зависимость повторяет такую в алгоритме бисекции, однако в методе хорд количество итераций убывает гораздо быстрее (хотя начиная с малых значений ε оно изначально больше).

7. Произведём аппроксимацию корня функции при помощи алгоритма хорд, $\varepsilon = 0.001$, $\Delta = 0.0001$, на промежутке $[-1, m]$, $-0,45 \leq m \leq -0,3$.

Опорная, или неподвижная точка — правая, т. к. вторая производная функции $f(x) < 0$ в промежутке $[-1, 0,3]$. График второй производной приведён на рис. 8, результаты работы программы приведены на рис. 9.

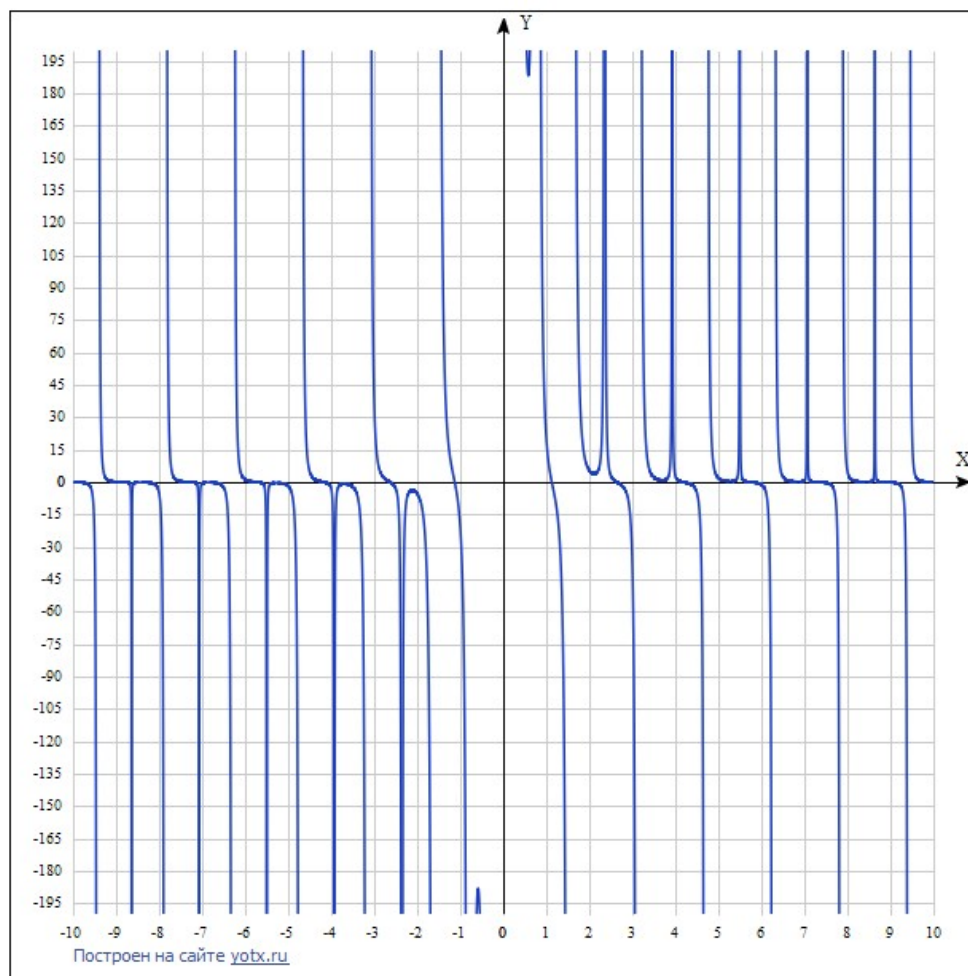


Рисунок 8 — график второй производной $f''(x)$

7. bisect, $\varepsilon = 0.001$, $\Delta = 0.001$, $[-1; m]$, $-0.45 \leq m \leq -0.3$						
left	right	ε	Δ	x_0	Кол-во итераций	
-1.000000	-0.450000	0.000001	0.000100	-0.493300	10	
-1.000000	-0.425000	0.000001	0.000100	-0.493300	13	
-1.000000	-0.400000	0.000001	0.000100	-0.493300	17	
-1.000000	-0.375000	0.000001	0.000100	-0.493300	21	
-1.000000	-0.350000	0.000001	0.000100	-0.493300	27	
-1.000000	-0.325000	0.000001	0.000100	-0.493300	34	
-1.000000	-0.300000	0.000001	0.000100	-0.493300	43	

Рисунок 9 — результат работы программы для $[-1, m]$, $-0,45 \leq m \leq -0,3$

Видно, что точность вычисленного значения зависит от точки входа. Чем ближе точка входа к корню функции, тем меньше итераций совершает алгоритм хорд.

8. Пусть $\Delta = 0.0001$, $0.000001 \leq \varepsilon \leq 0.1$. Результаты работы для двух алгоритмов аппроксимации представлены на рис. 10.

8. bisect, $0.000001 \leq \varepsilon \leq 0.01$, $\Delta = 0.001$, $[-1; -0.3]$							
ε	Δ	bisect	x_0	Кол-во итр.	chord	x_0	Кол-во итр.
0.000001	0.000100		-0.493300	19		-0.493300	43
0.000010	0.000100		-0.493400	16		-0.493300	37
0.000100	0.000100		-0.493400	12		-0.493400	31
0.001000	0.000100		-0.492900	9		-0.493400	25
0.010000	0.000100		-0.486000	6		-0.493800	19
0.100000	0.000100		-0.475100	2		-0.496400	14

Рисунок 10 — результат работы программы для $\Delta = 0.0001$, $0.000001 \leq \varepsilon \leq 0.1$

По результатам видно, что алгоритмы бисекции и хорд дают примерно одни и те же значения корня x_0 . При этом алгоритм бисекции требует большего количества итераций, чем алгоритм хорд.

Вывод.

Были изучены алгоритмы аппроксимации корня функции на примере алгоритмов бисекции и хорд и функции $f(x) = \frac{\text{ctg}(2x) + e^{x^2}}{(-x)^2}$. Было также проверено, что алгоритм бисекции сходится куда медленнее, чем алгоритм хорд, и это действительно верно для достаточно больших значений параметра ε , при этом точность и обусловленность данных алгоритмов примерно одинаковы.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#include <errno.h>

#define E ((double)2.71828)

#define ERRNO_APPROX_INTERVAL 1
#define ERRNO_APPROX_PRECISION 2

#define ERRNO_ROUND_PRECISION 2

double _round(double x, double delta)
{
    if(delta <= 1e-9){
        errno = ERRNO_ROUND_PRECISION;
        return NAN;
    }
    return delta * floor((x / delta) + (x > 0 ? 0.5 : -0.5));
}

double bisect(double (*f)(double),
    double left, double right,
    double eps, int* N)
{
    double e = fabs(eps) * 2;
    double fleft = f(left);
    double fright = f(right);
    double x = (left + right) / 2, y;

    if(fleft*fright > 0){
        errno = ERRNO_APPROX_INTERVAL;
        return NAN;
    }
    if(eps <= 0){
        errno = ERRNO_APPROX_PRECISION;
        return NAN;
    }

    *N = 0;

    if(fleft == 0) return left;
    if(fright == 0) return right;

    while((right - left) >= e)
    {
        x = (left + right) / 2;
        y = f(x);
        if(y == 0)
            return x;
        if(y*fleft < 0)
            right = x;
        else {
            left = x;
            fleft = y;
        }
    }

    (*N)++;
}
```

```

    }

    return x;
}

double chord(double (*f)(double), double left, double right, double eps, int* N)
{
    double fleft = f(left);
    double fright = f(right);
    double x, y;

    if(fleft*fright > 0){
        errno = ERRNO_APPROX_INTERVAL;
        return NAN;
    }
    if(eps <= 0){
        errno = ERRNO_APPROX_PRECISION;
        return NAN;
    }

    *N = 0;

    if(fleft == 0) return left;
    if(fright == 0) return right;

    do{
        x = left - (right - left) * fleft / (fright - fleft); // предполагаемый корень
        хорды
        y = f(x);

        if(y == 0)
            return x;
        if(y * fleft < 0){
            right = x;
            fright = y;
        }
        else{
            left = x;
            fleft = y;
        }

        (*N)++;
    } while(fabs(y) >= eps);

    return x;
}

```

```

double f(double x)
{
    return (1/tan(2*x) + E * pow(x, 2)) / pow(-x, 2);
}
double f_conditioning(double x)
{
    return 1 / fabs(-2*(x*pow(1/sin(2*x), 2) + 1/tan(2*x)) / pow(x, 3));
}

```

```

int main()
{
    double left = -1, right = -0.3;

    printf("2. bisection, 0.000001 <= Δ <= 0.1, ε = 0.001, [%lg;%lg]\n", left, right);
}

```

```

puts("ε\t\t\t|Δ\t\t\t|x0\t\t\t|NΔ\t\t\t|NΔmax\t\t\t|Обсуловленность задачи\t\t|Кол-
во итераций");
for(double eps = 0.001, delta = 0.00001; delta <= 0.1; delta *= 10)
{
int N;
double x0 = bisection(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

printf("%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|s\t\t\t|d\n", eps, delta, x0,
cond, cond_max, cond <= cond_max ? "Хорошая" : "Плохая ", N);
}
printf("\n3. bisection, 0.000001 <= ε <= 0.1, Δ = 0.0001, [%lg;%lg]\n", left, right);
puts("ε\t\t\t|Δ\t\t\t|x0\t\t\t|NΔ\t\t\t|NΔmax\t\t\t|Обсуловленность задачи\t\t|Кол-
во итераций");
for(double eps = 0.000001, delta = 0.0001; eps <= 0.1; eps *= 10)
{
int N;
double x0 = bisection(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

printf("%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|s\t\t\t|d\n", eps, delta, x0,
cond, cond_max, cond <= cond_max ? "Хорошая" : "Плохая ", N);
}
puts("\n3. График зависимости N от ε");
int prev_N = -1;
for(double eps = 0.000001, delta = 0.0001; eps <= 1.0; eps += 0.000001)
{
int N;
double x0 = bisection(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

if(N != prev_N)
printf("(%lf;%d)\n", eps, N);
prev_N = N;
if(N == 0)
break;
}
puts("\n4. bisection, ε = 0.001, Δ = 0.001, [m; n], -1.4 <= m <= -1, -0.45 <= n <= -
0.3");
puts("|left\t\t|right\t\t|ε\t\t\t|Δ\t\t\t|x0\t\t\t|NΔ\t\t\t|NΔmax\t\t\t|
Обсуловленность задачи\t\t|Кол-во итераций");
for(double eps = 0.000001, delta = 0.0001, left = -1, right = -0.45; left >= -1.41
&& right <= -0.29; left += -(1.4 - 1) / 10, right += (0.45 - 0.3) / 10)
{
int N;
double x0 = bisection(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

printf("%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|s\t\t\t|d\n", left,
right, eps, delta, x0, cond, cond_max, cond <= cond_max ? "Хорошая" : "Плохая ", N);
}
left = -1;
right = -0.3;
printf("\n5. chord, 0.000001 <= Δ <= 0.1, ε = 0.001, [%lg;%lg]\n", left, right);
puts("ε\t\t\t|Δ\t\t\t|x0\t\t\t|NΔ\t\t\t|NΔmax\t\t\t|Обсуловленность задачи\t\t|Кол-
во итераций");

```

```

for(double eps = 0.001, delta = 0.00001; delta <= 0.1; delta *= 10)
{
int N;
double x0 = chord(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

printf("%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|s\t\t\t|d\n", eps, delta, x0,
cond, cond_max, cond <= cond_max ? "Хорошая" : "Плохая ", N);
}
printf("\n6. chord, 0.000001 <= ε <= 0.1, Δ = 0.001, [%lg;%lg]\n", left, right);
puts("ε\t\t\t|Δ\t\t\t|x0\t\t\t|NΔ\t\t\t|NΔmax\t\t\t|Обсуловленность задачи\t\t|Кол-
во итераций");
for(double eps = 0.000001, delta = 0.0001; eps <= 0.1; eps *= 10)
{
int N;
double x0 = chord(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

printf("%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|s\t\t\t|d\n", eps, delta, x0,
cond, cond_max, cond <= cond_max ? "Хорошая" : "Плохая ", N);
}
puts("\n6. График зависимости N от ε");
prev_N = -1;
for(double eps = 0.000001, delta = 0.0001; eps <= 1.0; eps += 0.000001)
{
int N;
double x0 = chord(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

if(N != prev_N)
printf("(%lf;%d)\n", eps, N);
prev_N = N;
if(N == 0)
break;
}
printf("\n7. bisect, ε = 0.001, Δ = 0.001, [%lg; -0.3], -1.4 <= m <= -1\n", left);
puts("|left\t\t|right\t\t|ε\t\t\t|Δ\t\t\t|x0\t\t\t|NΔ\t\t\t|NΔmax\t\t\t|
Обсуловленность задачи\t\t|Кол-во итераций");
for(double eps = 0.000001, delta = 0.0001, left = -1.4; left <= -1; left += 0.05)
{
int N;
double x0 = chord(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);
double cond_max = eps/delta;

printf("%lf\t|%lf\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|%lf\t\t|s\t\t\t|d\n", left,
right, eps, delta, x0, cond, cond_max, cond <= cond_max ? "Хорошая" : "Плохая ", N);
}
left = -1;
printf("\n8. bisect, 0.000001 <= ε <= 0.01, Δ = 0.001, [%lg;%lg]\n", left, right);
puts("ε\t\t\t|Δ\t\t\t||bisect\t|x0\t\t\t|Кол-во итр.\t||chord\t|x0\t\t\t|Кол-во итр.\t");
for(double eps = 0.000001, delta = 0.0001; eps <= 0.1; eps *= 10)
{
int N;
double x0 = bisect(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);
double cond = f_conditioning(x0);

```

```
double cond_max = eps/delta;

printf("%lf\t|%lf\t\t\t|%lf\t|%", eps, delta, x0, N);

x0 = chord(&f, left, right, eps, &N);
x0 = _round(x0, delta);

printf("\t\t\t|%lf\t|%\n", x0, N);
}
}
```